

УДК 517.977

## ОСЛАБЛЕННОЕ УСЛОВИЕ РЕГУЛЯРНОСТИ ПОСТОЯННОГО РАНГА И УСЛОВИЯ ОПТИМАЛЬНОСТИ ВТОРОГО ПОРЯДКА

Л.И. МИНЧЕНКО, А.А. ВОЛОСЕВИЧ, С.М. СТАХОВСКИЙ

*Белорусский государственный университет информатики и радиоэлектроники  
П. Бровка, 6, Минск, 220013, Беларусь*

*Поступила в редакцию 13 мая 2009*

Наряду с условиями регулярности, позволяющими в задачах математического программирования гарантировать выполнение принципа Лагранжа в невырожденной форме, в последнее время вызывают интерес так называемые условия регулярности второго порядка, связанные с выполнением необходимых условий оптимальности второго порядка. В публикации 2009 г. Андреани, Эчагю и Шуверт доказали, что известное условие регулярности постоянного ранга является не только условием первого, но и второго порядка. В недавних публикациях авторов было введено ослабленное условие постоянного ранга (RCR), существенно более слабое и легкое для проверки по сравнению с классическим условием постоянного ранга. Главной целью данной статьи является доказательство, что ослабленное условие постоянного ранга является условием, как первого, так и второго порядка, а также вывод так называемых сильных необходимых условий оптимальности второго порядка при выполнении условия RCR.

*Ключевые слова:* условия оптимальности, условия регулярности, нелинейное программирование.

### Введение

Пусть  $h_i(y)$   $i=1, \dots, p$  — дважды непрерывно дифференцируемые функции из  $R^m$  в  $R$ . Введем непустое множество допустимых точек  $C = \{y \in R^m \mid h_i(y) \leq 0 \quad i \in I, \quad h_i(y) = 0 \quad i \in I_0\}$ , где  $y \in R^m$ ,  $I = \{1, \dots, s\}$ ,  $I_0 = \{s+1, \dots, p\}$  или  $I_0 = \emptyset$ , и рассмотрим задачу (P) математического программирования  $f(y) \rightarrow \min, \quad y \in C$  с дважды непрерывно дифференцируемой целевой функцией  $f$ .

Обозначим через  $I(y) = \{i \in I \mid h_i(y) = 0\}$  множество индексов активных в точке  $y \in C$  ограничений-неравенств.

Для задачи (P) введем функцию Лагранжа

$$L(y, \lambda) = f(y) + \langle \lambda, h(y) \rangle, \quad \text{где } \lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_p), \quad h = (h_1, \dots, h_p)$$

и множество множителей Лагранжа в точке  $y$

$$\Lambda(y) = \{\lambda \in R^p \mid \nabla_x L(y, \lambda) = 0, \quad \lambda_i \geq 0 \text{ и } \lambda_i h_i(y) = 0, \quad i \in I\}.$$

Известно, что для решения задачи математического программирования широко используются необходимые условия оптимальности, которые в свою очередь справедливы только при выполнении соответствующих условий регулярности [1–10]. Необходимые условия

оптимальности в задачах математического программирования делятся на условия оптимальности первого порядка, когда в оптимальной точке требуется существование множителей Лагранжа  $\lambda \in \Lambda(y)$ , и условия оптимальности второго порядка, когда дополнительно к существованию множителей Лагранжа требуется, чтобы матрица вторых производных функции Лагранжа была неотрицательно определенной на некотором конусе критических направлений множества  $C$ .

Среди необходимых условий оптимальности второго порядка наибольший интерес вызывают так называемые сильные необходимые условия оптимальности SSONC (Strong Second Order Necessary Conditions). Будем говорить, что точка  $y_0 \in C$  удовлетворяет условию SSONC, если при любом векторе  $\lambda \in \Lambda(y_0)$  выполняется неравенство  $\langle \bar{y}, \nabla_{yy}^2 L(y_0, \lambda) \bar{y} \rangle \geq 0$  для всех  $\bar{y} \in K_C(y_0)$ ,

где  $K_C(y_0) = \{ \bar{y} \in R^m \mid \langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle = 0 \quad i \in I_0, \langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle = 0 \quad i \in I^+(y_0), \langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle \leq 0 \quad i \in I^0(y_0) \}$ ,  
 $I^+(y_0) = \{ i \in I(y_0) \mid \lambda_i > 0 \}$ ,  $I^0(y_0) = \{ i \in I(y_0) \mid \lambda_i = 0 \}$ .

Отметим, что конус критических направлений  $K_C(y_0)$  зависит от множителя Лагранжа  $\lambda$  и, следовательно, от целевой функции  $f$ .

Соответственно делению необходимых условий на условия первого и второго порядка, условия регулярности делятся на две группы — условия регулярности первого порядка, обеспечивающие выполнение условия  $\Lambda(y) \neq \emptyset$ , и условия регулярности второго порядка, обеспечивающие, кроме условия, выполнение сильных необходимых условий второго порядка [11–14].

Одним из простейших и наиболее известных условий регулярности является условие линейной независимости градиентов  $\nabla h_i(y)$ ,  $i \in I(y) \cup I_0$ , всех активных в точке  $y \in C$  ограничений. Известно, что данное условие регулярности является условием регулярности первого и второго порядка.

Более общий характер носит широко применяемое условие регулярности Мангасаряна–Фромовица [4], требующее чтобы в точке  $y \in C$  система векторов  $\nabla h_i(y)$ ,  $i \in I_0$ , была линейно независимой и существовал вектор  $\bar{y}_0$  такой, что  $\langle \nabla h_i(y), \bar{y}_0 \rangle = 0$ ,  $i \in I_0$ ,  $\langle \nabla h_i(y), \bar{y}_0 \rangle < 0$ ,  $i \in I(y)$ .

Существует также ряд условий регулярности более слабых (т.е. менее жестких), чем условие Мангасаряна–Фромовица (условие  $R$ -регулярности [3, 6], условие CPLD [8], условие квазинормальности [9]).

Известно [4], что условие Мангасаряна–Фромовица является условием регулярности первого порядка. В то же время А.В. Арутюновым в [7] построен пример, показывающий, что оно и обобщающие его более слабые условия не гарантируют выполнения сильных необходимых условий оптимальности второго порядка [11, 12]. Это означает, что и любое более слабое условие регулярности не может являться условием регулярности второго порядка. Ввиду данного обстоятельства в литературе неоднократно предлагались условия регулярности второго порядка, включавшие достаточно легко проверяемое условие Мангасаряна–Фромовица в комбинации с некоторым дополнительным условием. В этом направлении в работе [13] были получены так называемые слабые необходимые условия оптимальности второго порядка.

С другой стороны, наряду с условием Мангасаряна–Фромовица, широко признанным в математическом программировании, является условие регулярности постоянного ранга, введенное Р. Жаненом в [5]. Напомним, что множество  $C$  удовлетворяет в точке  $y_0$  условию постоянного ранга или  $CR$ -регулярно в этой точке, если для любого подмножества индексов  $J \subset I(y_0) \cup I_0$  система векторов  $\nabla h_i(y)$ ,  $i \in J$  имеет постоянный ранг в некоторой окрестности точки  $y_0$ .

В работе [14] получен вызвавший большой интерес результат о том, что условие постоянного ранга является условием регулярности второго порядка и, более того, как и

условие линейной независимости градиентов активных ограничений гарантирует выполнение в оптимальной точке сильных необходимых условий второго порядка.

С другой стороны, в работах [15, 16] предложено ослабленное условие постоянного ранга, существенно более простое для проверки и одновременно более общее, чем оригинальное условие Р. Жанена.

**Определение 1.** Будем говорить, что множество  $C$  удовлетворяет в точке  $y_0 \in C$  ослабленному условию постоянного ранга или  $RCR$ -регулярно в этой точке, если для любого подмножества индексов  $J = K \cup I_0$ , где  $K \subset I(y_0)$ , система векторов  $\nabla h_i(y)$ ,  $i \in J$  имеет постоянный ранг в некоторой окрестности точки  $y_0$ .

В [15, 16] показано, что условие  $RCR$  и условие регулярности Мангасаряна-Фромоваца независимы друг от друга, а условие  $CR$ -регулярности является следствием условия  $RCR$ . При этом существует широкий круг задач, в которых множество допустимых точек  $RCR$ -регулярно, но не  $CR$ -регулярно.

Основной целью нашей работы является доказательство того, что условие  $RCR$  также является условием регулярности второго порядка и при его выполнении в оптимальной точке справедливы сильные необходимые условия оптимальности второго порядка.

### Необходимые условия оптимальности второго порядка

В [15, 16] показано, что условие  $RCR$ -регулярности обеспечивает выполнение принципа Лагранжа в невырожденной форме, т.е. является условием регулярности первого порядка.

Пусть  $y_0 \in C$ . Рассмотрим касательный конус (нижний касательный конус) к множеству  $C$  в точке  $y_0 \in C$   $T_C(y_0) = \bar{y} \in R^m \mid \exists$  функция  $o(t)$  такая, что  $y_0 + t\bar{y} + o(t) \in C \forall t \geq 0$  и множество  $\Gamma_C(y_0) = \bar{y} \in R^m \mid \langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle \leq 0 \quad i \in I(y_0), \langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle = 0, i \in I_0$ , которое будем называть линейризованным касательным конусом к  $C$  в точке  $y_0 \in C$ .

**Лемма 1.** Пусть множество  $C$   $RCR$ -регулярно в точке  $y_0 \in C$ . Тогда  $\Gamma_C(y_0) = T_C(y_0)$  и для любого  $\bar{y} \in \Gamma_C(y_0)$  найдутся дважды непрерывно дифференцируемая функция  $r(t)$  и число  $t_0 > 0$  такие, что  $r(t)/t \rightarrow 0$  при  $t \rightarrow 0$  и  $\xi(t) = y_0 + t\bar{y} + r(t) \in C$  при  $t \in [0, t_0]$ ,  $h_i(\xi(t)) = 0, i \in J = I^2(y_0, \bar{y}) \cup I_0$ , при  $t \in (-t_0, t_0)$ , где  $I^2(y_0, \bar{y}) = \{i \in I(y_0) \mid \langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle = 0\}$ .

Доказательство леммы вытекает из детализации доказательства соответствующего утверждения [15, 16].

**Теорема 1.** Пусть в точке  $y_0 \in C$ , являющейся решением задачи (P) выполнено условие  $RCR$ . Тогда при любом  $\lambda \in \Lambda(y_0)$  в данной точке выполняется условие SSONC.

**Доказательство.** Пусть выполнены условия теоремы. Тогда  $\Lambda(y_0) \neq \emptyset$ . Возьмем вектор  $\lambda \in \Lambda(y_0)$  и в соответствующем ему конусе критических направлений выберем любой вектор  $\bar{y} \in K_C(y_0)$ . Тогда  $\langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle = 0 \quad i \in I_0 \cup I^+(y_0), \langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle \leq 0, i \in I^0(y_0)$ , и, поскольку  $\lambda \in \Lambda(y_0)$ , то справедливо равенство  $\langle \nabla f(y_0) + \sum_{i \in I_0 \cup I^+(y_0)} \lambda_i \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle = 0$ , откуда следует  $\nabla f(y_0) = 0$ .

В силу леммы 1 существует дважды непрерывно дифференцируемая функция  $r(t)$  такая, что  $r(t)/t \rightarrow 0$  при  $t \rightarrow 0$  и  $\xi(t) = y_0 + t\bar{y} + r(t) \in C$ ,  $h_i(\xi(t)) = 0, i \in I^2(y_0, \bar{y})$ , при  $t \in [0, t_0]$ . Поскольку  $\bar{y} \in K_C(y_0) \subset \Gamma_C(y_0)$  и  $\langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle = 0, i \in I^+(y_0)$ , то  $I^+(y_0) \subset I^2(y_0, \bar{y})$  и, следовательно, по лемме 1  $h_i(\xi(t)) = 0$  для  $i \in I^+(y_0) \cup I_0$ .

Введем функцию  $\Phi(t) = f(\xi(t))$ . Очевидно  $\Phi(t)$  имеет локальный минимум в точке  $t = 0$  на множестве  $[0, t_0]$ , где  $t_0$  — достаточно малое положительное число. Тогда

$$\begin{aligned}\Phi(t) - \Phi(0) &= t \langle \nabla f(y_0), \bar{y} \rangle + t^2 \left\{ \frac{1}{2} \langle \bar{y}, \nabla^2 f(y_0) \bar{y} \rangle + \langle \nabla f(y_0), r''(0) \rangle \right\} + o(t^2) = \\ &= t^2 \left\{ \frac{1}{2} \langle \bar{y}, \nabla^2 f(y_0) \bar{y} \rangle + \langle \nabla f(y_0), r''(0) \rangle \right\} + o(t^2) \geq 0,\end{aligned}$$

откуда

$$\frac{1}{2} \langle \bar{y}, \nabla^2 f(y_0) \bar{y} \rangle + \langle \nabla f(y_0), r''(0) \rangle \geq 0. \quad (1)$$

С другой стороны,

$$R(t) = \sum_{i=1}^p \lambda_i h_i(\xi(t)) = 0 \quad t \in (-t_0, t_0), \text{ и, следовательно,}$$

$$R''(0) = \frac{1}{2} \langle \bar{y}, \sum_{i=1}^p \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle + \langle \sum_{i=1}^p \nabla h_i(y_0), r''(0) \rangle = 0. \quad (2)$$

Складывая (1) и (2), получим  $\langle \bar{y}, \nabla^2 f(y_0) \bar{y} \rangle + \langle \bar{y}, \sum_{i=1}^p \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle \geq 0$ , откуда  $\langle \bar{y}, \nabla_{yy}^2 L(y_0, \lambda) \bar{y} \rangle \geq 0$ .

### Достаточные условия оптимальности

Рассмотрим задачу (P). Пусть  $A \subset R^m$ . Обозначим  $\rho(x, A) = \inf_{y \in A} |x - y|$ , где  $|y|$  — евклидова норма вектора.

**Лемма 2 ([6]).** Пусть  $A = \{y \in R^m \mid \langle a_i, y \rangle + b_i \leq 0 \quad i = 1, \dots, p\}$ , где  $a_i \in R^m$ ,  $b_i \in R$  при  $i = 1, \dots, p$ . Тогда существует число  $\alpha > 0$  такое, что для всех  $y \in R^m$   $\rho(y, A) \leq \alpha \max_{i=1, \dots, p} \{0, \langle a_i, y \rangle + b_i\}$ .

Предположим, что в точке  $y_0 \in C$  выполнено условие RCR. Известно [15, 16], что в этом случае точка  $y_0 \in C$  удовлетворяет условию R-регулярности (error bound property) [3, 6] и, следовательно, линейризованное касательное множество второго порядка

$$\begin{aligned}\Gamma_C^2(y_0, \bar{y}) &= \{\bar{y}_2 \in R^m \mid \langle \nabla h_i(y_0), \bar{y}_2 \rangle + \frac{1}{2} \langle \bar{y}, \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle \leq 0 \quad i \in I^2(y_0, \bar{y}), \\ &\langle \nabla h_i(y_0), \bar{y}_2 \rangle + \frac{1}{2} \langle \bar{y}, \nabla^2 h_i(z_0) \bar{y} \rangle = 0 \quad i \in I_0\}\end{aligned}$$

не пусто при любом  $\bar{y} \in \Gamma_C(y_0)$  [3, 17].

**Теорема 2.** Пусть в точке  $y_0 \in C$ , удовлетворяющей условию RCR-регулярности, выполнено необходимое условие первого порядка  $\Lambda(y_0) \neq \emptyset$  и при некотором  $\lambda \in \Lambda(y_0)$  для всех ненулевых  $\bar{y} \in K_C(y_0)$  справедливо условие  $\langle \bar{y}, \nabla_{yy}^2 L(y_0, \lambda) \bar{y} \rangle > 0$ .

Тогда точка  $y_0$  является точкой локального минимума в задаче (P)

**Доказательство.** Предположим противное. Тогда существует лежащая в  $C$  последовательность  $\{y_k\}$  такая, что  $y_k \rightarrow y_0$  и  $f(y_k) < f(y_0)$  для всех  $k = 1, 2, \dots$

Не ограничивая общности, можно считать последовательность  $\{(y_k - y_0) | y_k - y_0 |^{-1}\}$  сходящейся к некоторому вектору  $\bar{y}$ . Положим  $t_k = |y_k - y_0|$ . Тогда  $y_k = y_0 + t_k \bar{y} + o(t_k)$ .

Из соотношений  $h_i(y_k) \leq 0 \quad i \in I(y_0)$ ,  $h_i(y_k) = 0 \quad i \in I_0$ ,  $f(y_k) - f(y_0) < 0$  получаем  $\langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle \leq 0 \quad i \in I(y_0)$ ,  $\langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle = 0 \quad i \in I_0$ ,  $\langle \nabla f(y_0), \bar{y} \rangle \leq 0$ .

Поскольку  $\lambda \in \Lambda(y_0)$ , то  $\langle \nabla f(y_0), \bar{y} \rangle + \sum_{i=1}^p \lambda_i \langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle = 0$ , что возможно только, если  $\langle \nabla f(y_0), \bar{y} \rangle = 0$  и  $\langle \nabla h_i(y_0), \bar{y} \rangle = 0$  для  $i \in I^+(y_0)$ . Таким образом, выполняются условия  $\langle \nabla f(y_0), \bar{y} \rangle = 0$ ,  $I^+(y_0) \subset I^2(y_0, \bar{y})$  и  $\bar{y} \in K_C(y_0)$ .

Обозначим  $\xi_k = (y_k - y_0 - t_k \bar{y}) t_k^{-2}$ , откуда  $y_k = y_0 + t_k \bar{y} + t_k^2 \xi_k$ , где  $t_k \xi_k \rightarrow 0$ . Тогда  $h_i(y_0 + t_k \bar{y} + t_k^2 \xi_k) - h_i(y_0) \leq 0 \quad i \in I(y_0)$ ,  $h_i(y_0 + t_k \bar{y} + t_k^2 \xi_k) - h_i(y_0) = 0 \quad i \in I_0$ , откуда  $\langle \nabla h_i(y_0), \xi_k \rangle + \frac{1}{2} \langle \bar{y}, \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle \leq o(t_k^2) t_k^{-2} \quad i \in I^2(y_0, \bar{y})$ ,  $\langle \nabla h_i(y_0), \xi_k \rangle + \frac{1}{2} \langle \bar{y}, \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle = o(t_k^2) t_k^{-2} \quad i \in I_0$ .

Вследствие непустоты множества  $\Gamma_C^2(y_0, \bar{y})$  по лемме 2 из последних соотношений следует, что

$$\rho(\xi_k, \Gamma_C^2(y_0, \bar{y})) \leq \mu_k, \text{ где } \mu_k \rightarrow 0.$$

В таком случае найдется вектор  $w_k \in \Gamma_C^2(y_0, \bar{y})$  такой, что  $y_k = y_0 + t_k \bar{y} + t_k^2 w_k + o(t_k^2) \in C$  и  $t_k w_k \rightarrow 0$ . Следовательно,

$$\langle \nabla h_i(y_0), w_k \rangle + \frac{1}{2} \langle \bar{y}, \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle \leq 0 \quad i \in I^2(y_0, \bar{y}), \quad \langle \nabla h_i(y_0), w_k \rangle + \frac{1}{2} \langle \bar{y}, \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle = 0 \quad i \in I_0,$$

$$\langle \nabla f(y_0), w_k \rangle + \frac{1}{2} \langle \bar{y}, \nabla^2 f(y_0) \bar{y} \rangle \leq \delta_k, \quad \delta_k \rightarrow 0.$$

Умножая первые два соотношения на соответствующие компоненты  $\lambda_i$  и суммируя с последним, получаем после перехода к пределу  $\langle \bar{y}, \nabla^2 f(y_0) \bar{y} \rangle + \sum_{i \in I^2(y_0, \bar{y})} \langle \bar{y}, \lambda_i \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle + \sum_{i \in I_0} \langle \bar{y}, \lambda_i \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle \leq 0$ , что равносильно  $\langle \bar{y}, \nabla^2 f(y_0) \bar{y} \rangle + \sum_{i \in I^+(y_0)} \langle \bar{y}, \lambda_i \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle + \sum_{i \in I_0} \langle \bar{y}, \lambda_i \nabla^2 h_i(y_0) \bar{y} \rangle \leq 0$  или  $\langle \bar{y}, \nabla_{yy}^2 L(y_0, \lambda) \bar{y} \rangle \leq 0$ . Полученное противоречие доказывает теорему.

### Заключение

Таким образом, для задачи математического программирования, удовлетворяющей ослабленному условию регулярности постоянного ранга, получены сильные необходимые условия оптимальности второго порядка и доказаны достаточные условия оптимальности.

# RELAXED CONSTANT RANK CONSTRAINT QUALIFICATION AND SECOND ORDER OPTIMALITY CONDITIONS

L.I. MINCHENKO, A.A. VOLOSEVICH, S.M. STAKHOVSKI

## Abstract

Nonlinear programming problems are considered under the relaxed constant rank constraint qualification. In this paper we establish that the relaxed constant rank condition is a second order constraint qualification and obtain strong second order necessary optimality conditions and, in addition, prove sufficient conditions.

## Литература

1. Демьянов В.Ф., Рубинов А.М. Основы негладкого анализа и квазидифференциальное исчисление. М., 1990.
2. Bonnans J.F., Shapiro A. Perturbations analysis of optimization problems. Springer-Verlag, New York, 2000.
3. Luderer B., Minchenko L., Satsura T. Multivalued analysis and nonlinear programming problems with perturbations. Kluwer Acad. Publ., Dordrecht, 2002.
4. Mangasarian O.L., Fromovitz S. // J. Mathematical Analysis and Appl. 1967. Vol. 17, P. 37–47.
5. Janin R. // Mathematical Programming Study. 1984. Vol. 21, P.110-126.
6. Федоров В.В. Численные методы максимина. М., 1979.
7. Арутюнов А.В. Возмущения экстремальных задач с ограничениями и необходимые условия оптимальности. Итоги науки и техники, Сер. Мат. анализ., 27, ВИНТИ, М., 1989. С. 147–235.
8. Andreani R., Martinez J.M., Schverdt M.L. // J. Optimization Theory and Appl. 2005. Vol. 125. 473–485.
9. Hestenes M.R. // Optimization theory — the finite dimensional case. John Wiley, N.-Y., 1975.
10. Minchenko L., Tarakanov A. // Optimization, 2005. Vol. 54, P. 433–442.
11. Anitescu M. // SIAM J. Optimization, 2000. Vol. 10, P. 116–135.
12. Vaccari A., Trad A. // SIAM J. Optimization. 2004. Vol. 15. P. 394–408.
13. Andreani R., Martinez J.M., Schverdt M.L. // Optimization. 2007. Vol. 56. P. 529–542.
14. Andreani R., Echague C.E., Schverdt M.L. // Optimization (to appear).
15. Борисенко О.Ф., Минченко Л.И., Стаховский С.М. // Докл. БГУИР. 2008. № 6. С. 16–21.
16. Minchenko L., Stakhovski S. // Optimization (to appear).
17. Minchenko L., Sakolchik P. // J. Optim. Theory Appl. 1996. Vol. 90. P. 559-584.