



**Государственный комитет
Совета Министров СССР
по делам изобретений
и открытий**

О П И С А Н И Е И З О Б Р Е Т Е Н И Я

(11) 562936

- (61) Дополнительное к авт. свид-ву —

(22) Заявлено 02.01.75 (21) 2091768/09
с присоединением заявки —

(23) Приоритет —

(43) Опубликовано 25.06.77. Бюллетень № 23

(45) Дата опубликования описания 18.08.77

(72) Авторы изобретения В. А. Чердынцев и А. А. Бурцев
(71) Заявитель Минский радиотехнический институт

(54) МНОГОЗАХВАТНЫЙ СЛЕДЯЩИЙ ФИЛЬР ПСЕВДОСЛУЧАЙНЫХ СИГНАЛОВ

ится к радиосвязи и мониторингу системах, псевдошумом, представляющим собой гармоническое, манипулированное по амплитуде и последовательностью, последовательность, импульсами сдвигом с обратными фазовыми элементами.

Известен многозахватный следящий фильтр поverständий сигналов, содержащий последовательно соединенные синхронный демодулятор, коррелятор, вторым входом через последовательно соединенные регистр сдвига и элемент вычитания подключенный к управляемому генератору тактовых импульсов, и решающий блок, при этом управляющий вход управляемого генератора тактовых импульсов через индикатор синхронизма соединен с выходом фазового детектора, один из выходов которого соединен с входом синхронного демодулятора через последовательно включенные беспоисковый автокорреляционный приемник, формирователь видеоимпульсов и формирователь меандра, а другой вход через второй формирователь меандра — к выходу регистра сдвига, причем входы регистра сдвига соединены с выходом индикатора захвата, а два дополнительных выхода — с первым и вторым входами дискриминатора качества, выходы которого соединены с управляющими входами индикатора синхронизма, а третий вход соединен с выходом первого формирователя меандра.

дinen с выходом синхронного демодулятора [1].

Однако в известном устройстве относительно велико время входления в синхронизм вследствие того, что большая часть его уходит на поиск псевдослучайной последовательности (ПСП) по временному положению.

Цель изобретения — уменьшение времени входления в синхронизм.

Для этого в многозахватном следящем фильтре псевдослучайных сигналов, содержащем последовательно соединенные синхронный демодулятор, коррелятор, вторым входом через последовательно соединенные регистр сдвига и элемент вычитания подключенный к управляющему генератору тактовых импульсов, и решающий блок, при этом управляющий вход управляемого генератора тактовых импульсов через индикатор синхронизма соединен с выходом фазового детектора, один из входов которого соединен с выходом синхронного демодулятора через последовательно включенные беспоисковый автокорреляционный приемник, формирователь видеопульсов и формирователь меандра, а другой вход через второй формирователь меандра — к выходу регистра сдвига, причем, входы регистра сдвига соединены с выходом индикатора захвата, а два дополнительных выхода — с первым и вторым входами дискриминатора каче-

ства, выходы которого соединены с управляющими входами индикатора синхронизма, а третий вход соединен с выходом синхронного демодулятора, между выходом фазового детектора и входом индикатора захвата включен преобразователь аналог — код, а второй вход индикатора захвата соединен с соответствующим выходом дискриминатора качества.

На чертеже представлена структурная электрическая схема устройства.

Многозахватный следящий фильтр псевдослучайных сигналов содержит последовательно соединенные синхронный демодулятор 1, коррелятор 2, вторым входом через последовательно соединенные регистр сдвига 3 и элемент вычитания 4, подключенный к управляемому генератору 5 тактовых импульсов, и решающий блок 6. При этом управляющий вход управляемого генератора 5 тактовых импульсов через индикатор синхронизма 7 соединен с выходом фазового детектора 8, один из входов которого соединен с выходом синхронного демодулятора 1 через последовательно включенные беспоисковый автокорреляционный приемник 9, формирователь 10 видеоимпульсов и формирователь 11 меандра, а другой вход через второй формирователь 12 меандр — к выходу регистра сдвига 3. Входы регистра сдвига 3 соединены с выходом индикатора 13 захвата, а два дополнительных выхода — с первым и вторым входами дискриминатора 14 качества, выходы которого соединены с управляющими входами индикатора синхронизма 7, а третий вход соединен с выходом синхронного демодулятора 1, а между выходом фазового детектора 8 и входом индикатора 13 захвата включен преобразователь аналог — код 15, а второй вход индикатора 13 захвата соединен с соответствующим выходом дискриминатора 14 качества.

Устройство работает следующим образом.

Беспоисковый автокорреляционный приемник 9 на основании поступившего на вход псевдослучайного сигнала, содержащего тот или иной символ информации, вырабатывает в каждый момент времени оценку передаваемого сигнала. На выходе формирователя 10 видеоимпульсов в соответствии с оценкой получаются положительные, когда в входном колебании присутствует один из информационных символов, или отрицательные, когда в входном колебании присутствует другой из информационных символов, импульсы постоянной амплитуды, которые запускают формирователь 11 меандр. Длительность импульсов, вырабатываемых формирователем 11 меандр, соответствует длительности периода ПСП. Одновременно со второго формирователя 12 меандр снимается опорный меандр, длительность импульсов которого также соответствует длительности периода ПСП. Фазовый детектор 8 вырабатывает напряжение, величина и знак которого зависит от рассогласования во времени между опорным меандром и меандром, формируемым формирователем 11. Это

напряжение через индикатор синхронизма 7 поступает на управляемый генератор 5 тактовых импульсов, которые изменяют тактовую частоту регистра сдвига 3, что приводит к уменьшению величины рассогласования. В то же время напряжение с выхода фазового детектора 8 поступает на вход преобразователя аналог — код 15, который для разных напряжений рассогласования вырабатывает свой код и через индикатор 13 захвата записывает в регистр сдвига 3. Если после записи одного из кодов и подстройки частоты тактовых импульсов не появится напряжение на первом из выходов дискриминатора 14 качества, что соответствует рассогласованию между опорной и поступившей на вход следящего фильтра ПСП более чем на два элементарных дискрета, то операция кода и подстройки частоты тактовых импульсов повторяется, т. е. в регистр сдвига 3 записываются последовательно коды, соответствующие напряжению рассогласования, и каждый раз производится проверка на синхронизм. Это повторяется до тех пор, пока на первом из выходов дискриминатора 14 качества не появится напряжение, сигнализирующее о величине расстройки в пределах двух элементарных дискретов ПСП.

В этот момент преобразователь аналог — код 15, а также кольцо подстройки частоты тактовых импульсов отключаются соответственно индикатором 13 захвата и индикатором синхронизма 7, и управляемый генератор 5 управляет напряжением, снимаемым с второго выхода дискриминатора 14 качества, т. е. осуществляется точная синхронизация.

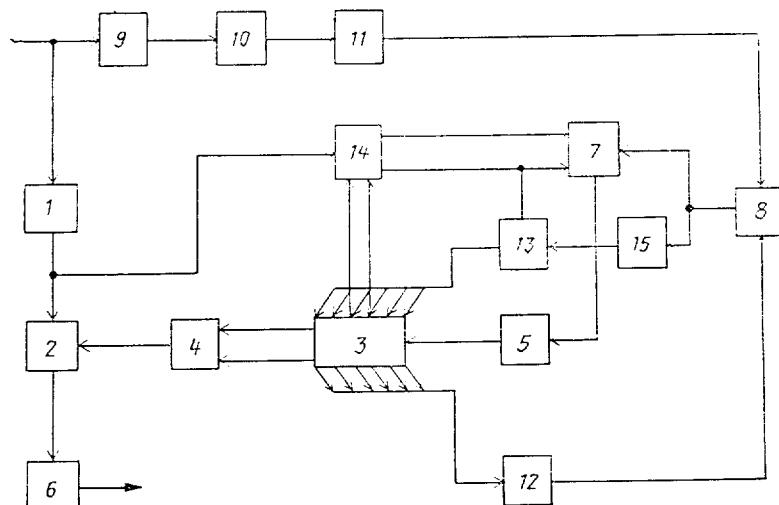
Формула изобретения

Многозахватный следящий фильтр псевдослучайных сигналов, содержащий последовательно соединенные синхронный демодулятор, коррелятор, вторым входом через последовательно соединенные регистр сдвига и элемент вычитания подключенный к управляемому генератору тактовых импульсов, и решающий блок, при этом управляющий вход управляемого генератора тактовых импульсов через индикатор синхронизма соединен с выходом фазового детектора, один из входов которого соединен с выходом синхронного демодулятора через последовательно включенные беспоисковый автокорреляционный приемник, формирователь видеоимпульсов и формирователь меандр, а другой вход через второй формирователь меандр — к выходу регистра сдвига, причем входы регистра сдвига соединены с выходом индикатора захвата, а два дополнительных выхода — с первым и вторым входами дискриминатора качества, выходы которого соединены с управляющими входами индикатора синхронизма, а третий вход соединен с выходом синхронного демодулятора, отличающейся тем, что, с целью уменьшения времени вхождения в синхронизм, между выходом фазового детектора и выходом индикатора

ра захвата включен преобразователь аналог—
код, а второй вход индикатора захвата соеди-
нен с соответствующим выходом дискримина-
тора качества.

Источники информации, принятые во вни-
мание при экспертизе.

1. Авторское свидетельство СССР № 483798,
кл. Н 04 L 7/08, 1973.



Составитель Г. Захарченко

Редактор О. Стенина

Техред И. Карадашова

Корректор В. Гутман

Зак. 491/1179

Изд. № 60

Тираж 818

Подписьное

ЦНИИПИ Государственного комитета Совета Министров СССР
по делам изобретений и открытий
Москва, Ж-35, Раушская наб., д. 4/5

Тип. Харьк. фил. пред. «Патент»