

Итак, это некая волновая или собственная для: (м) циклическая величина скорости, которая при: $N_{zp} = (K0)^{1/4}$ равна скорости света, но при: $N_{zp} < (K0)^{1/4}$ данная скорость превосходит световую на величину: $(K0)^{1/4} \times N_{zp}^{-1}$!!! Хотя по первому из двух обозначенных нами условий: 1а): $N_{zp}^{II(i)} = N_{zp}^{II,0} = (K0)^{1/4} - const$ // - число групп здесь не меняется. И скорость: \tilde{v}_w - будет величиной постоянной, равной скорости света (но только для условия: 1а)). Что собственно так же является условием «упругой стабильности» как масс (Ф и П - типов), так и в целом обоих квантовых систем: ССМП и ССМП!

Тогда согласно ф-ле: 3.16) для $\vec{V}_{L(m)}^{\Phi}$ при (м)=3 мы будем иметь дело с протонным (для простоты) порядком величины: $R_{(m)}^{II} \approx 10^{-15} (м)$ - условно. Тогда величина $N_{m("П"Ф)}$, как квадрат отношения массы Планка к массе протона будет иметь порядок: $(10^{40}) = \sqrt{K(0)}$. Тогда при $\tau_{(m)}^{II\Phi} \approx (10^{-44} (с))$ -Планковского периода времени, примерный порядок скорости (максимального 1-единичного всплеска «Ф»-поля гравитации протона) составит величину: $\left(\vec{V}_{L(3,m)}^{\Phi} \approx \frac{10^{-15} (м) \times 10^{40}}{10^{-44}} \approx 10^{69} (м/с) \right)$!!! И это

действительно на много больше скорости света!!! Тогда при: $N_{(1)}^{II*} = N_{zp} = (K0)^{1/4}$ минимальная всплесковая (на уровне преонного-протонного порядка линейной величины) скорость «П»-вещественной части переноса взаимодействия (которая собственно равна минимуму «Ф»-пространственной скорости для флуктуаций Комптоновского порядка) будет:

$$\vec{V}_{\min(m)}^{\Phi} \sim \left\{ \vec{V}_{i(m)}^{II*} \right\} = \frac{L_i(m)}{\tau_{(m)}^{II\Phi}} = R_{(m)}^{II} \times \frac{N_{m("П"Ф)}}{N_{(1)}^{II*} \cdot N_{zp} \cdot \tau_{(m)}^{II\Phi}} = \left\{ \frac{R_{(m)}^{II}}{\tau_{(m)}^{II\Phi}} \right\} \sim 10^{-15+44} \approx 10^{+29} (м/с).$$

Кстати, этот же порядок: $\tilde{v}_w \approx 10^{28} \sim 10^{+29} (м/с)$ имеет и максимальная величина: \tilde{v}_w - фазовой скорости для варианта 2.а.б) при единичном уже числе групп: $(N_{zp} = 1)$. И это тоже на много больше скорости света!!! Найдём теперь «П*-всплесковые» скорости для случаев трёх вероятностей, см. ф. 3.15*):

$$1) \downarrow_{L_i} \vec{V}_{i(m)}^{II*} = \frac{\tilde{v}_w}{\downarrow_{L_i} W_i^{II*} = 1} = \tilde{v}_w \approx \tilde{c}; 2) \downarrow_{L_i} \vec{V}_{i(m)}^{II*} = N_{zp}^{II,0} \times \tilde{v}_w \approx 10^{28} (м/с); 3) \uparrow_{L_i} \vec{V}_{i(m)}^{II*} = N_{m("П"Ф)} \times \tilde{v}_w \approx 10^{48} (м/с).$$

В следующей части МТВП мы уже более подробнее остановимся на варианте 2.а.б): $N_{zp}^{II(i)} \neq (N_{zp}^{II,0} = (K0)^{1/4})$ и увидим, что посредством изменения фазовой скорости можно управлять так же и массовыми потенциалами: (Ф и П - типов) в обеих квантовых системах. А пока для случая: 1а): $N_{zp}^{II(i)} = N_{zp}^{II,0} = (K0)^{1/4} - const$ так же следует указать на некоторые особенности и перспективы. Т.к. для ССМП системы флуктуации типов: $(\uparrow_{L_i} L_{i(1)}^{II}) - u - (\downarrow_{L_i} L_{i(1)}^{\Phi})$ происходят синхронно (по причине вхождения обоих в квантовую триаду групп: $\Downarrow_{L_i} L_{i(1)}^{II\Phi} = \sqrt{(\uparrow_{L_i} L_{i(1)}^{II}) \times (\downarrow_{L_i} L_{i(1)}^{\Phi})}$), то в плане динамики, скажем а) покоящегося кванта, следует полагать, что сумма сил, связанных с флуктуациями: $(+\Downarrow_{L_i} L_{i(1)}^{II\Phi}; -\Downarrow_{L_i} L_{i(1)}^{II\Phi})$, как «гипертрофированный» вариант флуктуаций: $(\uparrow_{L_i} L_{i(1)}^{II}) - u - (\downarrow_{L_i} L_{i(1)}^{\Phi})$ - практически должна равняться нулю. А вот для: б) кванта движущегося по законам данной ССМП - системы, напротив, следует полагать, что сумма сил, связанных с флуктуациями: $(\uparrow_{L_i} L_{i(1)}^{II}) - u - (\downarrow_{L_i} L_{i(1)}^{\Phi})$ //или пара не экстремальных по величине (т.е. i-итых) флуктуаций// для ССМП варианта (проявляющаяся в отрезки времени обратных по величине своим линейным всплесковым характеристикам $(\uparrow_{L_i} L_{i(1)}^{II} \sim 1/t_{i(1)}^{II}) - u - (\downarrow_{L_i} L_{i(1)}^{\Phi} \sim 1/t_{i(1)}^{\Phi})$) должна СИЛЬНО отличаться от нуля! Т.е. управляя флуктуациями в ССМП системе, мы управляем тем самой силой проявляющейся за свои флуктуационные периоды. Произведение же флуктуационных сил на свои периоды равно ФЛУКТУАЦИОННЫМ ИМПУЛЬСАМ. Чем в конечном счёте и придётся управлять в движущихся квантовых системах мерностных летательных (мобильных) аппаратов- МЛА. Но это уже возможно тема одной из следующих частей МТВП...

Литература

1. Проблемы современной науки и образования 2012.№2(12), стр. (29-34).
2. Проблемы современной науки и образования 2012.№4(14), стр. (5-17).
3. Международный научно-исследовательский журнал 2012.№6(6), стр. (9-14).
4. Международный научно-исследовательский журнал 2012.№7(7), стр. (9-21).
5. Зауральский научный вестник 2011.№1, стр. (184-192).
6. Зауральский научный вестник 2012.№2, стр. (45-56).
7. Квантовая Магия, том 9, выпуск 4, стр. (4127-4166), 2012. /Режим доступа: <http://quantmagic.narod.ru/>
8. Квантовая Магия, том 10, выпуск 1, стр. (1124-1148), 2013. /Режим доступа: <http://quantmagic.narod.ru/>
9. Д.В. Ширков, Физика микромира (1980) // Маленькая энциклопедия

Можей Н.П.

Канд. физ.-мат. наук, доцент, докторант КГУ

СЕКЦИОННАЯ КРИВИЗНА ТРЕХМЕРНЫХ РИМАНОВЫХ ОДНОРОДНЫХ ПРОСТРАНСТВ

Аннотация

Целью работы является описание инвариантных аффинных связностей на трехмерных римановых однородных пространствах. Проведена полная локальная классификация римановых однородных пространств, что эквивалентно описанию эффективных пар алгебр

Ли, допускающих инвариантную невырожденную билинейную форму на изотропном модуле. Описаны также все инвариантные аффинные связи вместе с тензорами кривизны и кручения.

Ключевые слова: аффинные связности, однородные пространства, алгебры Ли.

Key words: affine connections, homogeneous spaces, Lie algebras.

Пусть M – многообразие размерности 3, на котором транзитивно действует группа \bar{G} , (M, \bar{G}) – однородное пространство, $G = \bar{G}_x$ – стабилизатор произвольной точки $x \in M$. Пусть \bar{g} – алгебра Ли группы Ли \bar{G} , а g – подалгебра, соответствующая подгруппе G .

Изучая однородные пространства важно рассматривать не саму группу \bar{G} , а ее образ в $\text{Diff}(M)$, другими словами, достаточно рассматривать только эффективные действия группы \bar{G} на многообразии M . Строчение пар групп Ли (\bar{G}, G) , соответствующих данной эффективной паре алгебр Ли (\bar{g}, g) , было описано в [1], т.е. проблема классификации однородных пространств сводится к классификации пар.

В дальнейшем будем предполагать, что G – связная подгруппа, что всегда можно сделать, ограничиваясь локальной точкой зрения, следовательно можно заменить требование G -инвариантности на инвариантность относительно соответствующих действий алгебры Ли g . Отображение

$$\rho: \bar{g} \rightarrow g / (\bar{g} / g), \quad x \mapsto \text{ad}|_{\bar{g}} / g x$$

называется *изотропным представлением* подалгебры g . Риманово однородное пространство задается тройкой (\bar{G}, M, ρ) , где \bar{G} – связная группа Ли, M является связным гладким многообразием с транзитивным действием \bar{G} , а ρ – инвариантная риманова метрика на M . Инвариантные римановы метрики ρ на M находятся во взаимно-однозначном соответствии с инвариантными симметрическими невырожденными билинейными формами B на G -модуле \bar{g} / g . Поскольку каждая инвариантная риманова метрика определяет инвариантную аффинную связность, g -модуль \bar{g} / g точен. Ограничимся случаем с ненулевым стабилизатором, т.к. все остальные римановы однородные пространства – только трехмерные группы Ли с инвариантной метрикой. Для нахождения всех изотропно-точных пар нужно классифицировать (с точностью до изоморфизма) все точные трехмерные g -модули U (это эквивалентно классификации всех подалгебр в $g(3, \mathbb{R})$ с точностью до сопряженности), а далее классифицировать (с точностью до эквивалентности) все пары (\bar{g}, g) такие, что g -модули \bar{g} / g и U эквивалентны и выбрать пары, допускающие риманову метрику. Далее описать все такие формы B с точностью до индуцированного действия $\text{Aut}(\bar{g}, g)$:

		Таблица умножения				B			
		e_1	u_1	u_2	u_3				
1.3.1	e_1	0	$-u_2$	u_1	0	ε_1	0	0	$\varepsilon_1, \varepsilon_2 = \pm 1$
	u_1	u_2	0	0	0	0	ε_1	0	
	u_2	$-u_1$	0	0	0	0	0	ε_2	
	u_3	0	0	0	0				
1.3.2	e_1	0	$-u_2$	u_1	0	ε	0	0	$\varepsilon = \pm 1, a \neq 0$
	u_1	u_2	0	0	u_1	0	ε	0	
	u_2	$-u_1$	0	0	u_2	0	0	a	
	u_3	0	$-u_1$	$-u_2$	0				
1.3.3	e_1	0	$-u_2$	u_1	0	a	0	0	$ab \neq 0$
	u_1	u_2	0	$e_1 + u_3$	0	0	a	0	
	u_2	$-u_1$	$-e_1 - u_3$	0	0	0	0	b	
	u_3	0	0	0	0				
1.3.4	e_1	0	$-u_2$	u_1	0	a	0	0	$ab \neq 0$
	u_1	u_2	0	$-e_1 + u_3$	0	0	a	0	
	u_2	$-u_1$	$e_1 - u_3$	0	0	0	0	b	
	u_3	0	0	0	0				
1.3.5	e_1	0	$-u_2$	u_1	0	a	0	0	$a \neq 0$
	u_1	u_2	0	e_1	0	0	a	0	
	u_2	$-u_1$	$-e_1$	0	0	0	0	± 1	
	u_3	0	0	0	0				
1.3.6	e_1	0	$-u_2$	u_1	0	a	0	0	$a \neq 0$
	u_1	u_2	0	$-e_1$	0	0	a	0	
	u_2	$-u_1$	e_1	0	0	0	0	± 1	
	u_3	0	0	0	0				
1.3.7	e_1	0	$-u_2$	u_1	0	ε	0	0	$\varepsilon = \pm 1, a \neq 0$
	u_1	u_2	0	u_3	0	0	ε	0	
	u_2	$-u_1$	$-u_3$	0	0	0	0	a	
	u_3	0	0	0	0				
3.5.1	e_1	0	e_3	$-e_2$	$-u_3$	0	u_1		\pm
	e_2	$-e_3$	0	e_1	$-u_2$	u_1	0		
	e_3	e_2	$-e_1$	0	0	$-u_3$	u_2		
	u_1	u_3	u_2	0	0	0	0		
	u_2	0	$-u_1$	u_3	0	0	0		
	u_3	$-u_1$	0	$-u_2$	0	0	0		

3.5.2		e_1	e_2	e_3	u_1	u_2	u_3	<table border="1"> <tr><td>a</td><td>0</td><td>0</td></tr> <tr><td>0</td><td>a</td><td>0</td></tr> <tr><td>0</td><td>0</td><td>a</td></tr> </table>	a	0	0	0	a	0	0	0	a	$a \neq 0$
	a	0	0															
	0	a	0															
	0	0	a															
	e_1	0	e_3	$-e_2$	$-u_3$	0	u_1											
e_2	$-e_3$	0	e_1	$-u_2$	u_1	0												
e_3	e_2	$-e_1$	0	0	$-u_3$	u_2												
u_1	u_3	u_2	0	0	e_2	e_1												
u_2	0	$-u_1$	u_3	$-e_2$	0	e_3												
u_3	$-u_1$	0	$-u_2$	$-e_1$	$-e_3$	0												
3.5.3		e_1	e_2	e_3	u_1	u_2	u_3	<table border="1"> <tr><td>a</td><td>0</td><td>0</td></tr> <tr><td>0</td><td>a</td><td>0</td></tr> <tr><td>0</td><td>0</td><td>a</td></tr> </table>	a	0	0	0	a	0	0	0	a	$a \neq 0$
	a	0	0															
	0	a	0															
	0	0	a															
	e_1	0	e_3	$-e_2$	$-u_3$	0	u_1											
e_2	$-e_3$	0	e_1	$-u_2$	u_1	0												
e_3	e_2	$-e_1$	0	0	$-u_3$	u_2												
u_1	u_3	u_2	0	0	$-e_2$	$-e_1$												
u_2	0	$-u_1$	u_3	e_2	0	$-e_3$												
u_3	$-u_1$	0	$-u_2$	e_1	e_3	0												

Здесь e_i - базис g , u_i - дополнительный к g в \bar{g} ($i=1, 2, 3$).

Из трехмерных римановых однородных пространств следующие 7 соответствуют классификации Терстона:

- если стабилизаторы точек трехмерны, то тройка 3.5.1. задает евклидово пространство, 3.5.2. --- сферу, а 3.5.3. --- гиперболическое пространство;

- если стабилизаторы одномерны, то $M - \bar{G}$ -инвариантное расслоение над одной из двумерных геометрий. Метрика определяет связность, при нулевой кривизне связности 1.3.5. задает $S^2 \times E^1$, 1.3.6. задает $H^2 \times E^1$, а при ненулевой кривизне 1.3.3. задает $SL(2, R)$, 1.3.7. задает нильгеометрию.

- 1.3.1, 1.3.2, 1.3.4 – подалгебры в 3.5.1, 3.5.2 и 3.5.3 соответственно и задают те же однородные пространства.

Для каждого из указанных выше римановых однородных пространств найдена секционная кривизна

$$K(u_1, u_2) = \frac{B(R(u_1, u_2)u_1, u_2)}{B(u_1, u_1)B(u_2, u_2) - B(u_1, u_2)^2}:$$

Номер тройки	$K(u_1, u_2)$	$K(u_1, u_3)$	$K(u_2, u_3)$
1.3.1.	0	0	0
1.3.2.	$\frac{1}{a}$	$\frac{1}{a}$	$\frac{1}{a}$
1.3.3.	$\frac{3/4 b + a}{a^2}$	$-\frac{b}{4a^2}$	$-\frac{b}{4a^2}$
1.3.4.	$\frac{3/4 b - a}{a^2}$	$-\frac{b}{4a^2}$	$-\frac{b}{4a^2}$
1.3.5.	$\frac{1}{a}$	0	0
1.3.6.	$-\frac{1}{a}$	0	0
1.3.7.	$\frac{3}{4}a$	$-\frac{a}{4}$	$-\frac{a}{4}$
3.5.1.	0	0	0
3.5.2.	$\frac{1}{a}$	$\frac{1}{a}$	$\frac{1}{a}$
3.5.3.	$-\frac{1}{a}$	$-\frac{1}{a}$	$-\frac{1}{a}$

Литература

1. Кобаяси, Ш. Основы дифференциальной геометрии / Ш. Кобаяси, К. Номидзу. – М.:Наука, 1981. – 344 с.

БИОЛОГИЧЕСКИЕ НАУКИ

Бегун С.А.

ведущий научный сотрудник, канд. биол. наук,

Якименко М. В.

ведущий научный сотрудник, канд. биол. наук

Государственное научное учреждение «Всероссийский научно-исследовательский институт сои»

Российской академии сельскохозяйственных наук

КОЛЛЕКЦИЯ ЧИСТЫХ КУЛЬТУР РИЗОБИЙ СОИ ВИДОВ *V. japonicum* И *S. fredii* (ГНУ ВНИИ СОИ)

Аннотация

Основной задачей исследований является изучение природных популяций клубеньковых бактерий сои Восточно-Азиатского региона, с целью выявления наиболее эффективных штаммов способных улучшать продукционные процессы растений сои и устойчивые к различным факторам среды. Коллекционные штаммы могут быть использованы в производстве бактериальных удобрений.

Ключевые слова: ризобии, штаммы, виды, коллекция, соя.