

ТЕМПЕРАТУРНАЯ КОРРЕКЦИЯ ФИЗИЧЕСКИ НЕКЛОНИРУЕМЫХ ФУНКЦИЙ КОЛЬЦЕВЫХ ГЕНЕРАТОРОВ

В работе приводится методика температурной коррекции работы физически неклонлируемых функций кольцевых генераторов на основе введения правил подмены пар кольцевых генераторов.

В наиболее популярной реализации RO-PUF (Ring Oscillator Physical Unclonable Function) для получения идентификатора сравниваются частоты пар кольцевых генераторов (RO). Если частота f_i генератора RO_i больше частоты f_j генератора RO_j , то в качестве выходного значения RO-PUF принимается '1', иначе '0'. Однако подобная PUF ведет себя нестабильно в условиях изменения температуры кристалла.

Как рассмотрено в [1], с увеличением температуры кристалла, частоты RO понижаются с различными коэффициентами линейной регрессии. В случаях, когда частоты кольцевых генераторов достаточно различны, их температурно-частотные кривые не пересекаются в диапазоне рабочих температур. Но возможен случай, когда частота одного RO при определённой температуре становится выше другой, что вносит ошибку в работу PUF. Рассмотрим методику, позволяющую скорректировать работу RO-PUF в такой ситуации.

Введём понятие интервала близких частот: таким интервалом будем называть диапазон $[f_{low}; f_{high}]$, в котором f_i и f_j настолько близки, что нельзя достоверно сказать, какой из RO в паре быстрее. В соответствии данному интервалу можно поставить диапазон неразрешённых температур $[k_{low}; k_{high}]$ из [2], где k_{low} соответствует температуре, при которой $f_i = f_{high}$. Пары RO, у которых интервал близких частот находится в диапазоне рабочих температур устройства, будем называть нестабильными.

Для нестабильных пар RO, на этапе присваивания устройству идентификатора, определяются *подменяемые* пары RO – такие пары, у которых интервалы близких частот не пересекаются. Они делятся на репрезентативные и комплементарные: у репрезентативных пар значения подменяются без изменений, у комплементарных – с инверсией.

При получении значений RO-PUF будем использовать следующие правила (здесь и далее RO_1 выступает в роли ведущего):

А: Если $f_1 > f_{high}$, генерируется бит '0' в случае если $f_1 > f_2$, и бит '1' если $f_1 < f_2$;

В: Если $f_1 < f_{low}$, генерируется бит '0' в случае

Прощеряков Александр Александрович, аспирант кафедры вычислительных методов и программирования БГУИР, proshcheryakov@gmail.com.

Научный руководитель: Иванюк Александр Александрович, заведующий кафедрой вычислительных методов и программирования БГУИР, доктор технических наук, доцент, ivaniuk@bsuir.by.

если $f_1 < f_2$, и бит '1' если $f_1 > f_2$;

С: Если $f_1 \in [f_{low}; f_{high}]$, используется значение подменяемой пары.

Например, для шести пар RO (см. рис. 1), в классическом RO-PUF, при температуре K_1 получаем идентификатор $ID_{K_1} = "010001"$, при $K_2 - ID_{K_2} = "101010"$, при $K - ID_K = "0?00?1"$.

Применяя нашу методику: при K_1 по правилу А получаем идентификатор $ID_{K_1} = "010001"$, при K_2 по правилу А для пары 4 и правилу В для остальных пар, получаем тот же ID. При K мы не можем получить достоверный ID из-за попадания f_1 в диапазон близких частот в парах 2 и 5. Для пары 2 можем опередить подменяемыми пары 3, 4 или 6 – для примера выберем пару 4, а для пары 5 – подменяемой пару 3. При этом пары 2-4 комплементарные, а 3-5 репрезентативные. Теперь для температуры K получаем идентификатор $ID_K = "010001"$.

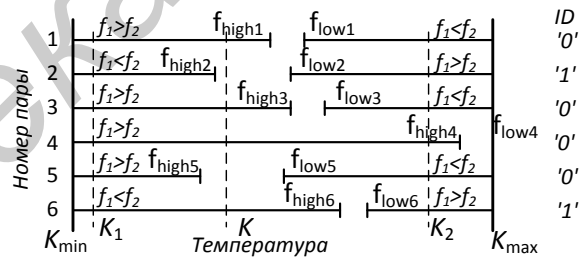


Рис. 1 – Нестабильные пары RO-PUF

Интервалы близких частот, подменяемые пары и их тип могут храниться в виде таблицы и располагаться в энергонезависимой памяти, поскольку получение данной информации не даёт злоумышленнику полного представления о PUF [2].

Так как частоту RO можно определить средствами самой ПЛИС, то рассмотренная методика позволяет реализовать стабильный RO-PUF на ПЛИС общего назначения, не задействуя дополнительной аппаратуры, например температурного датчика.

1. Прощеряков А. А., Иванюк А. А. Кольцевой генератор и его неповторимый коэффициент линейной регрессии // ИТС 2011 : материалы международной научной конференции / редкол. : Л. Ю. Шилин [и др.]. – Минск : БГУИР, 2012. – с.204-205
2. G. Qu and C. Yin, Temperature-Aware Cooperative Ring Oscillator PUF, Workshop on HOST, 2009, pp. 36-42